УДК 004

Проектирование и реализация беспроводной связи между микроконтроллерами с использованием nRF24L01 в диапазоне 2.4 ГГц

Болтовский Лев Александрович Приамурский государственный университет им. Шолом-Алейхема Студент

Аннотация

Целью данной статьи является проектирование и реализация беспроводной связи между микроконтроллерами. В исследовании используются микроконтроллеры Atmega mega328pb и радиомодули nRF24L01+, прошивки написаны с использованием фреймворка Arduino Wiring и библиотек RF24 и util/crc16.h. Результатом исследования станет готовое решение, которое может быть имплементировано в реальные проекты.

Ключевые слова: Atmega mega328pb, nRF24L01+, Arduino Wiring

Design and implementation of wireless communication between microcontrollers using nRF24L01+ in the 2.4 GHz band

Boltovskiy Lev Alexandrovich Sholom-Aleichem Priamursky State University Student

Abstract

The purpose of this paper is to design and implement wireless communication between microcontrollers. The study uses Atmega mega328pb microcontrollers and nRF24L01+ radio modules, the firmware is written using Arduino Wiring framework and RF24 and util/crc16.h libraries. The result of the research will be a ready solution that can be implemented in real projects.

Keywords: Atmega mega328pb, nRF24L01+, Arduino Wiring

1 Введение

1.1 Актуальность исследования

Беспроводная передача данных активно используется в современном мире, растёт количество Интернет вещей и смарт устройств.

Модуль nRF24L01+ отличается своей энергоэффективностью и популярностью, активно используется при создании сетей датчиков, умных домов, различных гаджетов и автоматизированных систем. Данный модуль применим при обучении робототехнике и выступает основным устройством, используемым для реализации беспроводного управления. Работа с данным модулем так же может быть полезна с точки зрения исследования надёжности и устойчивости связи по причине большого количества устройств, работающих в том же частотном диапазоне.

1.2 Обзор исследований

Принципы построения сетей, находящихся в диапазоне радиочастот от 2.4 ГГц до 6 ГГц, регламентируются техническим стандартом IEEE 802.11 [1]. Работа с данным стандартом является объектом исследования многих авторов. М. А. Перегудов, А. С. Стешковой, А. В. Щеглов в своём исследовании [2] рассматривают особенности физического и канального уровня компьютерных сетей в рамках этого стандарта, особое внимание уделено помехоустойчивости.

Исследуемый радиомодуль работает в диапазоне ISM (Industrial, Scientific, and Medical). Его ключевой особенностью является отсутствие необходимости в лицензировании регулирующими органами. Более подробно об ISM можно узнать в исследовании В. И. Сидоровой [3].

Пример внедрения в устройство nRF24L01+ приведён Т. Г. Корминым, Р. В. Моховым, К. М. Чайниковым [4]. Использование радиомодуля на предприятии описывается в исследовании В.Н.Усенкова, О.А.Комарова [5].

1.3 Цель исследования

Цель исследования - разработать и оценить методы эффективного и надежного обмена данными между микроконтроллерами с использованием радиомодуля nRF24L01 в диапазоне 2.4 ГГц для приложений в беспроводных системах и Интернета вещей.

2 Материалы и методы

Для достижения поставленной цели используются модуль nRF24L01+ и микроконтроллер Atmel Mega328pb в видео отладочной платы Arduino Nano. Среда разработки – Arduino IDE.

3 Результаты обсуждения

Перед началом работы следует ознакомиться с официальной документацией к чипам для nRF24L01+ [6] и для Atmega Mega 328p [7]. Для отладки и прошивки микроконтроллера используется Arduino IDE [8]. Модуль и плата представлены на рисунке (рис. 1).

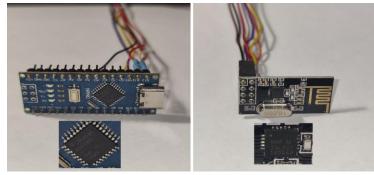


Рисунок 1 – Arduino Nano и nRF24L01+

Для сборки передатчика и приёмника потребуется несколько модулей. Назначение выводов nRF24L01+ представлено на рисунке (рис. 2).

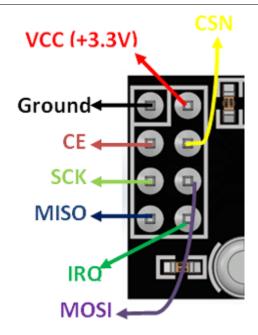


Рисунок 2 — Распиновка радиомодуля

Схема подключения представлена в таблице (табл. 1).

Таблица 1 – Подключение

nRF24L01	Назначение	Подключение
1	Ground	GND
2	VCC (3.3)	3.3V
3	CE	D9
4	CSN	D10
5	SCK	D13
6	MOSI	D11
7	MISO	D12
8	IRQ	Не используется

Собранные устройства представлены на рисунке (рис. 3).

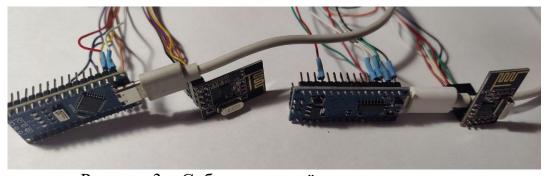


Рисунок 3 – Собранные приёмник и передатчик

Код для приёмника и передатчика представлен на рисунке (рис. 4).

```
// Передатчик
         #include <SPT.h>
         #include <nRF24L01.h>
         #include <RF24.h>
  6
         // Настройка пинов CE и CSN
  8
        RF24 radio(9, 10);
  9
         // Адрес канала передачи, должен совпадать на передатчике и приемнике
        const byte address[6] = "00001";
       □void setup() {
 14
          Serial.begin(9600);
 15
          radio.begin();
           radio.openWritingPipe(address); // Открытие канала для передачи данных
 16
          radio.setPALevel(RF24_PA_MIN); // Уровень мощности передатчика radio.stopListening(); // Отключение режима приема
 17
18
 19
20
 21
       ⊟void loop() {
          const char text[] = "Hello, world!";
 22
 23
           radio.write(&text, sizeof(text)); // Отправка данных
 24
           Serial.println("Сообщение отправлено: Hello, world!");
           delay(1000); // Задержка перед следующей отправкой
 26 1 2 3
        / Приёмник
       #include <SPI.h>
 4
5
       #include <nRF24L01.h>
       #include <RF24.h>
 6
 7
8
       // Настройка пинов СЕ и CSN
       RF24 radio(9, 10);
 9
       // Адрес канала приема, должен совпадать на передатчике и приемнике
11
       const byte address[6] = "00001";
12
13
     □void setup() {
14
         Serial.begin(9600);
15
         radio.begin();
         radio.openReadingPipe(0, address); // Открытие канала для приема данных
16
         radio.openkeadingripe(), address, // Україно мощности приемника radio.startListening(); // Включение режима приема
17
19
20
21
     □void loop() {
      if (radio.available()) { // Проверка наличия входящих данных char text[32] = ""; // Вуфер для хранения полученного текста radio.read(&text, sizeof(text)); // Чтение данных
24
25
            Serial.print("Получено сообщение: ");
26
            Serial.println(text);
```

Рисунок 4 – Код приёмника и передатчика

Для обмена данными между микроконтроллерами с использованием модуля nRF24L01+ можно использовать библиотеку RF24, которая упрощает работу с этим радиомодулем.

Передатчик отправляет строку текста "Hello, world!" каждую секунду. Данные передаются на указанный адрес, который должен совпадать с адресом приемника. Приемник постоянно прослушивает канал и, если данные доступны, принимает их и выводит на монитор порта.

Данный код обладает недостатком: в нём нет проверки целостности отправляемого сообщения.

Для передачи данных с проверенной целостностью можно использовать алгоритм контрольной суммы, например CRC (Cyclic Redundancy Check), который добавляет в пакет данных специальное значение, позволяющее приемнику проверить правильность принятой информации. Перед отправкой данных передатчик вычисляет CRC и

добавляет его к данным. Контрольная сумма (CRC) помогает убедиться, что данные не были искажены во время передачи. Приемник получает данные и вычисляет CRC на своей стороне. Если вычисленная CRC совпадает с принятой CRC, данные считаются корректными. Если CRC не совпадают, данные считаются поврежденными, и могут быть отклонены или запрошены повторно.

Для вычисления CRC можно использовать библиотеку util/crc16.h, которая доступна для Arduino и предоставляет простые функции для работы с CRC. Пример реализации подсчёта контрольной суммы на передатчике представлен на рисунке (рис. 5).

```
packet.crc = _crc16_update(0, packet.number & OxFF); // Вычисление CRC
       packet.crc = crc16 update(packet.crc, (packet.number >> 8) & 0xFF);
32
33
34
       // Отправка данных с CRC
       bool success = radio.write(&packet, sizeof(packet));
35
       if (success) {
36
37
         Serial.print("Отправлено число: ");
         Serial.print(packet.number);
39
         Serial.print(" c CRC: ");
40
         Serial.println(packet.crc, HEX);
41
       } else {
         Serial.println("Ошибка отправки данных.");
42
43
```

Рисунок 5 – Проверка контрольной суммы на передатчике

Аналогичную работу необходимо выполнить и на стороне приёмника (рис. 6).

```
31
          // Вычисление CRC на стороне приемника для проверки целостности
32
          uint16 t crc check = crc16 update(0, packet.number & 0xFF);
          crc_check = _crc16_update(crc_check, (packet.number >> 8) & 0xFF);
33
34
35
          // Сравнение CRC
36
          if (crc check == packet.crc) {
37
           Serial.print("Получено число: ");
38
           Serial.print(packet.number);
           Serial.print(" c CRC: ");
39
40
           Serial.println(packet.crc, HEX);
41
42
           Serial.println("Ошибка целостности данных!");
43
44
45
46
```

Рисунок 6 – Проверка контрольной суммы на приёмнике

В передатчике CRC вычисляется с помощью функции _crc16_update, которая обновляет сумму по каждому байту числа. В нашем случае число (int) делится на два байта, и CRC вычисляется для каждого байта отдельно. Передатчик отправляет пакет данных (число и CRC) через радиомодуль nRF24L01. Приемник получает пакет данных и заново вычисляет CRC для принятого числа.

Если вычисленное значение CRC совпадает с CRC, пришедшим вместе с данными, данные считаются корректными и выводятся на экран. Если CRC не совпадает, приемник выводит сообщение об ошибке целостности, указывая на возможное повреждение данных во время передачи.

Эти меры позволяют проверить целостность передаваемых данных и обеспечить надежную передачу информации между микроконтроллерами.

4 Выводы

Использование радиомодуля nRF24L01 позволяет эффективно и надежно организовать обмен данными между микроконтроллерами, а внедрение методов проверки целостности данных значительно повышает устойчивость системы к помехам и ошибкам передачи, что делает данный подход перспективным для разработки беспроводных сетей и приложений Интернета вещей.

Библиографический список

- 1. IEEE [Электронный ресурс]. URL: https://www.ieee.org/ (дата обращения: 04.09.2024).
- 2. Перегудов М. А. Описательная модель канального уровня сетей цифровой радиосвязи семейства стандартов IEEE 802.11 // Системы управления, связи и безопасности. 2020. № 3. С. 203-221.
- 3. Сидорова В. И. Некоторые особенности диапазона ISM // Молодой ученый. 2022. № 22(417). С. 26-28.
- 4. Кормин Т. Г. Прием и передача данных на Arduino через радио-модуль nrf24l01 // Фундаментальные и прикладные научные исследования. 2018. С. 74-78.
- 5. Усенков В. Н. Построение низкоскоростной беспроводной связи для малых производственных предприятий на базе микросхемы NRF24L01 // Инфокоммуникации и информационная безопасность 2016. С. 202-208.
- 6. PRELIMINARY PRODUCT SPECIFICATION [Электронный ресурс]. URL: https://www.sparkfun.com/datasheets/Components/nRF24L01_prelim_prod_sp ec_1_2.pdf (дата обращения: 04.09.2024).
- 7. ATMEGA328P [Электронный ресурс]. URL: https://www.microchip.com/product/ATmega328P (дата обращения: 04.09.2024).
- 8. Arduino IDE [Электронный ресурс]. URL: https://www.arduino.cc/en/software (дата обращения: 04.09.2024).